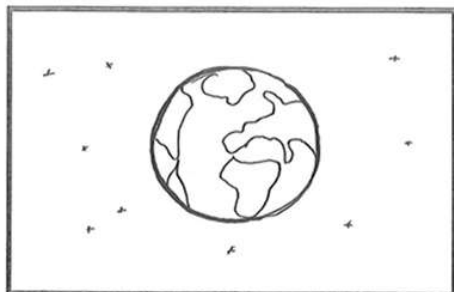
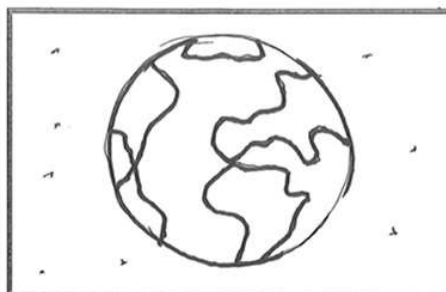


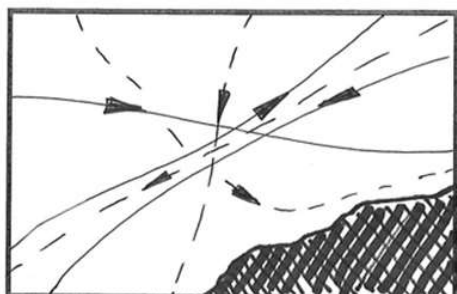
STORYBOARD



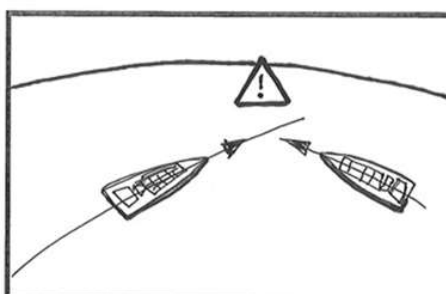
Ziemia. Najazd kamery.



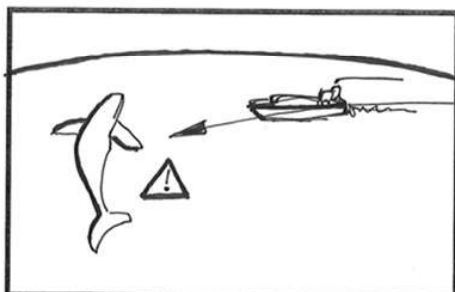
Powiększenie z zaznaczonymi szlakami morskimi, na których trwa intensywny ruch statków.



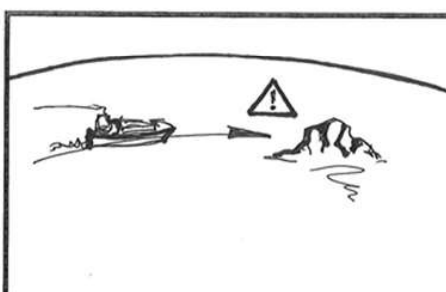
Mocno obciążone szlaki komunikacyjne i wzmożony ruch, którego intensywność zwiększa się aż do absurdu.



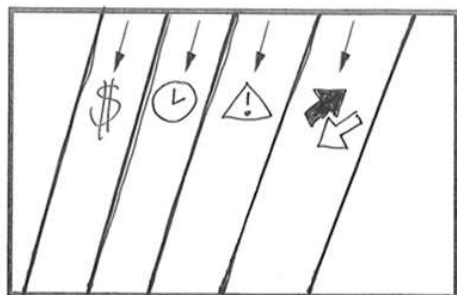
Dalsze zbliżenie na dwa statki na kursie kolizyjnym.



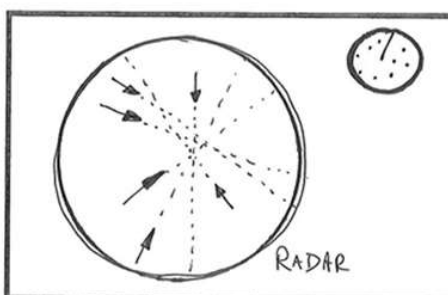
Szybkie przeniesienie kadru na inne miejsce i zbliżenie na obszar, gdzie statek może zderzyć się z wielorybem.



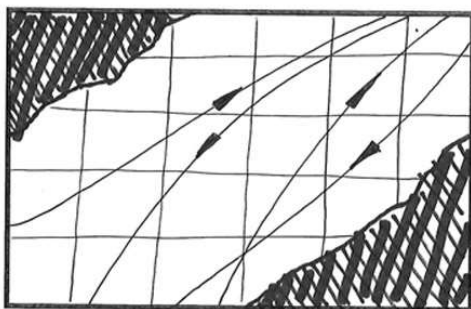
Szybkie przeniesienie kadru na inne miejsce i zbliżenie na obszar, gdzie statek może zderzyć się z górą lodową.



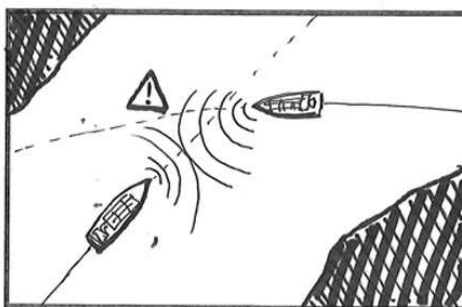
Efektom jest marnotrawienie środków (ikony ilustrujące straty pieniędzy, czasu, zagrożenia oraz obciążenie szlaków przemieszczające się z góry na paskach - zgodnie z ruchem strzałek). Symbol dolara tylko przykładowo!



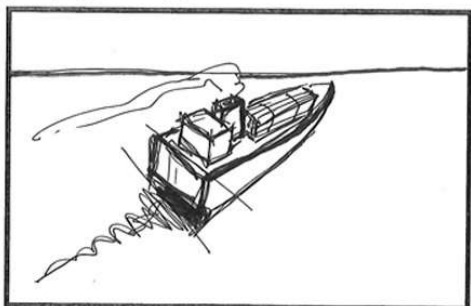
Żeby ograniczyć ryzyko i optymalizować zużycie zasobów musimy monitorować zagrożenia (radar).



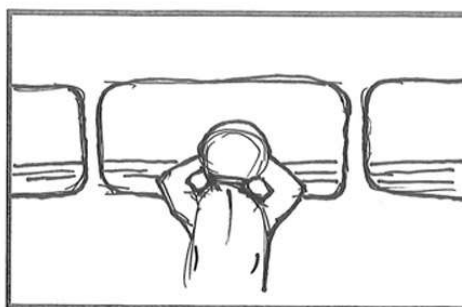
Musimy tworzyć coraz bardziej precyzyjne mapy.



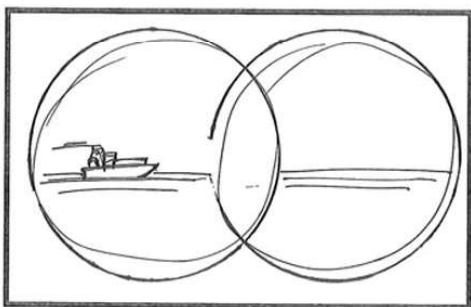
Musimy rozwijać środki komunikacji.



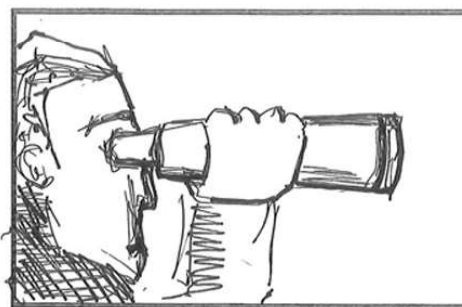
Obecnie statek musi być pod stałym nadzorem nawigatora, który znajduje się na pokładzie...



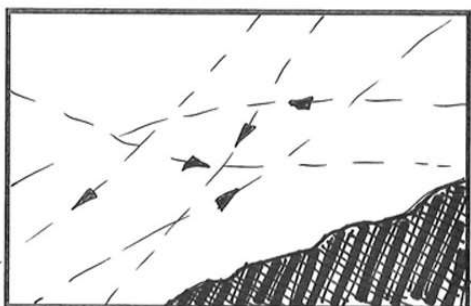
...i stale monitoruje otoczenie statku.



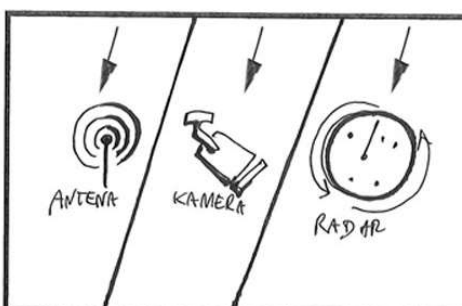
Podgląd z lornetki.



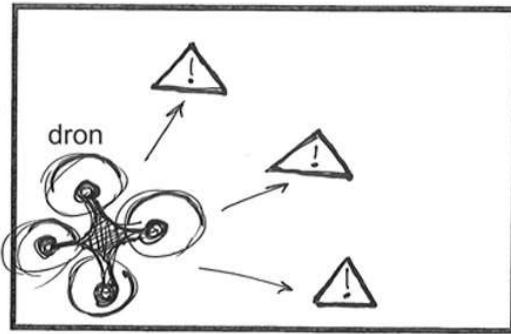
Nawigator / oficer na mostku



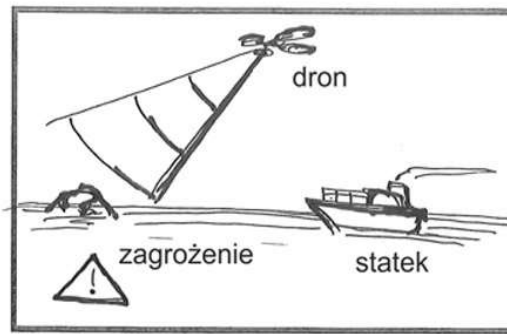
Im większy ruch, tym większe prawdopodobieństwo niebezpiecznej sytuacji.



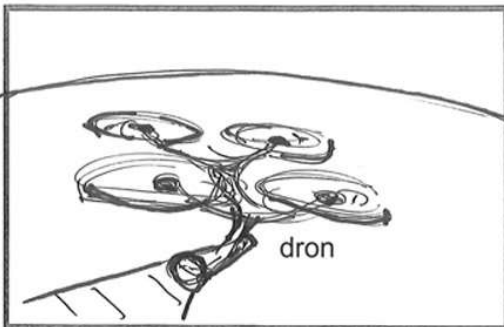
Efektom jest marnotrawienie środków (ikony ilustrujące komunikację, monitoring i wykrywanie/radar wjeżdżające z góry na paskach na środek wysokości kadru - zgodnie z ruchem strzałek).



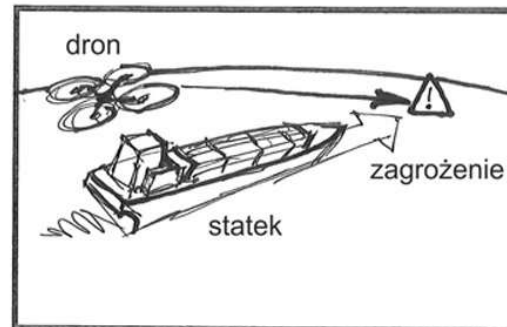
Zagrożenia można dostrzec wcześniej.



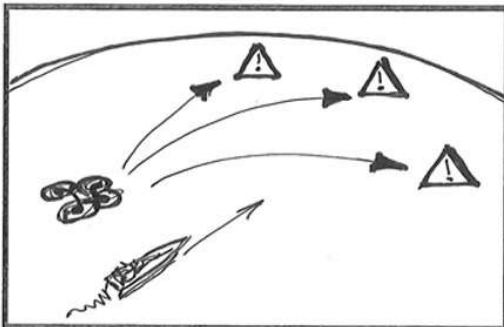
Dzięki zastosowaniu mobilnego punktu obserwacyjnego...



...umieszczonego na dronie.



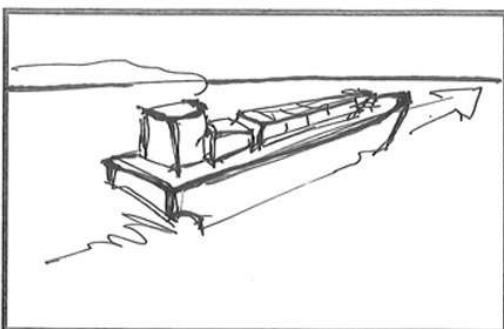
Z góry widać dalej.



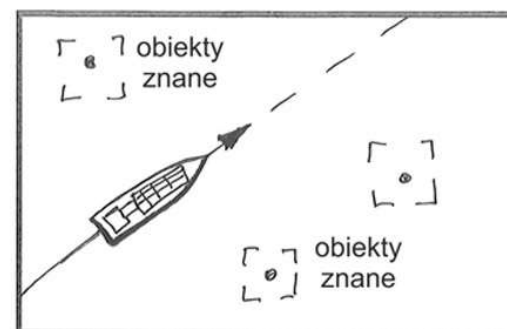
Z góry widać więcej.



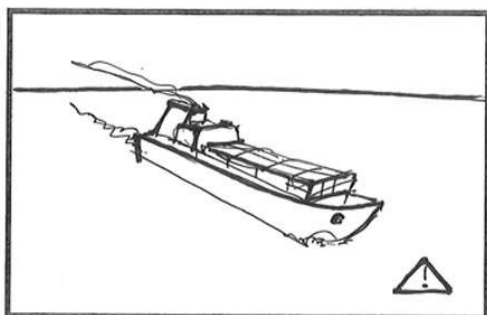
Jak to działa?



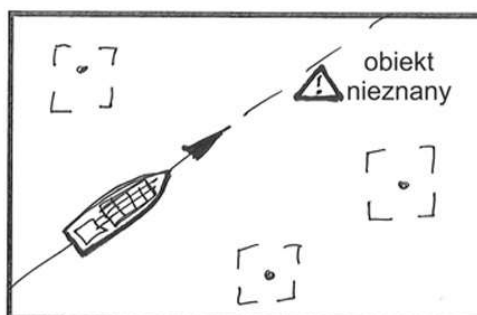
Statek płynie. Przebitka na radar.



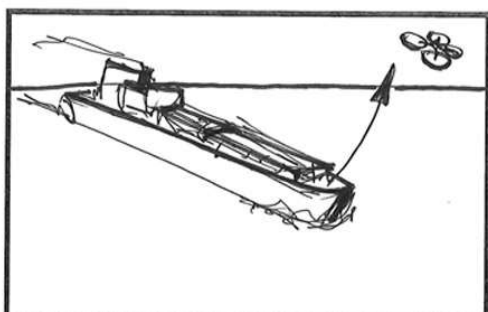
Radar wykrywa obce obiekty.



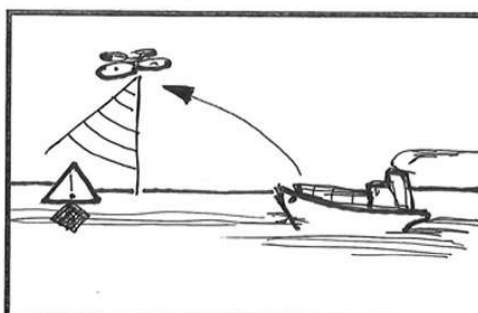
System przetwarzania obrazu rozpoznaje nieznany obiekt.



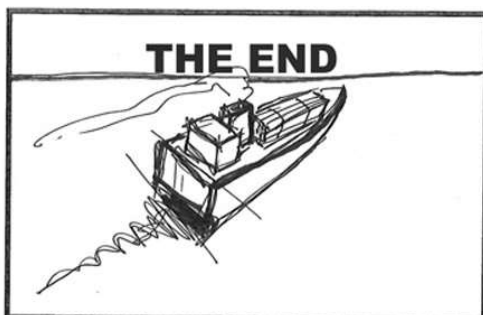
Komputer porównuje dane z radaru z tymi uzyskanymi z systemu przetwarzania obrazu.



W celu identyfikacji zagrożenia komputer wysłał dron wyposażony w kamerę.



Dron identyfikuje zagrożenie i statek podejmuje działania (unik, wyminięcie lub minimalizowanie strat w wyniku ewentualnej kolizji).



Cała procedura nadzorowana jest z daleka, przez operatora znajdującego się w bazie. Bez ryzyka dla człowieka i bez rozłąki z bliskimi w wyniku długotrwałego rejsu). /szczęśliwe zakończenie/